

Fiche technique moteur à cage INNOMOTICS



Type de moteur : 1AV2082D

IGP - 80 M - IM B14 - 8p

Numéro de commande client	N° Item	Numéro d'offre
Numéro de commande	Numéro de soumission	Projet

Remarque

Caractéristiques électriques

Safe Area

U [V]	Δ/Y	f [Hz]	P [kW]	P [hp]	I [A]	n [1/min]	M [Nm]	$\eta^{(3)}$			$\cos\phi^{(3)}$			I_A/I_N	M_A/M_N	M_R/M_N	IE-CL
								4/4	3/4	2/4	4/4	3/4	2/4	I_V/I_N	T_1/T_N	T_B/T_N	
Fonctionnement sur réseau (S1) - 155(F) selon 130(B)																	
220	Δ	50	0,18	-/-	1,72	690	2,5	45,9	43,6	37,8	0,60	0,51	0,41	2,2	1,7	2,1	IE2
380	Y	50	0,18	-/-	0,99	690	2,5	45,9	43,6	37,8	0,60	0,51	0,41	2,2	1,7	2,1	IE2
440	Y	60	0,21	-/-	1,02	840	2,4	46,0	44,0	38,8	0,59	0,50	0,40	2,4	1,7	2,2	IE2
440	Y	60	0,18	-/-	0,97	855	2,0	46,0	43,5	37,0	0,53	0,45	0,37	2,5	2,0	2,6	IE2

IM B14 / IM 3601	FS 80 M	IP55	UKCA	IEC/EN 60034	IEC, DIN, ISO, VDE, EN
Conditions ambiantes : -20 °C - +40 °C / 1000 m			locked rotor time (hot / cold) : 55.40 s 74.80 s		

Caractéristiques mécaniques

Niveau sonore (LpA/LwA) à 50 Hz/60 Hz	51.0 / 62.0 dB(A) ²⁾ ₃₎	55.0 / 66.0 dB(A) ₂₎₃₎	Niveau d'intensité vibratoire	A
Moment d'inertie	0,0017 kg m ²		Classe thermique	F
Roulement CA COA	6004 2Z C3	6004 2Z C3	Service type	S1
Durée de vie des roulements			Sens de rotation	bi-directionnel
L _{10mh} F _{Rad} min. pour système à accouplement 50/60Hz ¹⁾	40000 h	32000 h	Matière de la carcasse	aluminium
Système de graissage	Non		Poids net du moteur (IM B3)	9 kg
Graisseur	-/-		Peinture	Peinture normale C2
Roulement bloqué	Palier précontraint côté D		Couleur	RAL7030
Trous de purge	NON		Protection thermique moteur	A
Borne de mise à la terre externe	NON		Méthode de refroidissement	IC411 - autoventilé, à refroidissement superficiel
			Empreinte carbone (sans options)	41kg

Boîte à bornes

Position de la boîte à bornes	en haut	Section maximale du conducteur	4.0 mm ²
Matière de la boîte à bornes	aluminium	Entrée de câble principale	1xM25x1.5
Type de boîte à bornes	TB1 E00	Presse-étoupe principal	1 bouchon
Pas de vis de la borne de raccordement	3XM4		

I_A/I_N = courant rotor bloqué / courant nominal
 M_A/M_N = couple rotor bloqué / couple nominal
 M_R/M_N = couple de décrochage / couple nominal
 1) L_{10mh} selon la norme DIN ISO 281 10/2010
 2) pour puissance assignée / à pleine charge
 3) Valable uniquement pour les opérations DOL à vitesse fixe avec IC411

Toute communication ou reproduction, diffusion et/ou modification de ce document ainsi que toute exploitation ou communication de son contenu sont interdites, sauf autorisation expresse. Tout manquement à cette règle est illicite et expose son auteur au versement de dommages et intérêts. Tous les droits sont réservés en cas de délivrance d'un brevet, d'enregistrement d'un modèle d'utilité ou d'un modèle de design.

Service responsable IN LVM	Référence technique	Créé par IPC	Approuvé par	<i>Nous nous réservons le droit de modifier les données techniques. Des différences sont possibles entre les données calculées et celles de la plaque signalétique!</i>			
INNOMOTICS	Type de document Fiche technique			État du document Débloqué			
	Titre 1LE1001-ODD22-1KA4			Numéro de document TDS-250918-095828			
Restreint © Innomotics 2025			Rév. AA	Date de création 2025-09-18	Langue fr	Page 1/1	